doi:10.11835/j.issn.1674-4764.2014.05.017

# 桩筏基础与地基共同作用的半解析半数值分析法

朱李春,陈水胜,冯震华,吕国敏,苏天凤,雷泽临

(中国水产科学研究院 南海水产研究所,农业部南海渔业资源环境科学观测实验站,广州 510300)

摘 要:将群桩筏板基础离散成桩和弹性板,桩筏基础与地基的共同作用转化为桩、弹性板与地基 之间的力与位移协调分析。对不同的地基模型求解相应的地基柔度系数,同时将桩作为弹性杆件 求解其柔度系数,并将筏板视为地基上的四边自由矩形板,求出其在地基反力、桩顶反力和外荷载 以及简支边广义位移共同作用下的位移,最后通过力和位移协调建立桩、筏、地基之间的共同作用 方程并求解。算例对比表明半解析半数值方法具有较好的精度,能满足实际工程计算需要。 关键词:桩筏基础;共同作用;半解析半数值法

中图分类号:TU473 文献标志码:A 文章编号:1674-4764(2014)05-0103-08

# Interaction Between Piles-Raft Foundation and Ground Based on a Semi-Analytical and Semi-Numerical Method

Zhu Lichun, Chen Shuisheng, Feng Zhenhua, Lv Guomin, Su Tianfeng, Lei Zelin

(South China Sea Fisheries Research Institute, Chinese Academy of Fishery Sciences; Scientific Observing and Experimental Station of South China Sea Fishery Resources & Environments, Ministry of Agriculture, Guangzhou 510300, P. R. China)

**Abstract**: Considering the piles-raft foundation as a composite system of piles and elastic plate, the interaction between piles-raft foundation and soil is translated into the compatible analysis of force and displacement among piles, elastic plate and ground. Based on different models of foundation subjected to centralized load, the settlement coefficient subjected to uniform load is obtained by means of integral. The flexibility coefficient of piles is calculated by considering the pile as elastic member, and with raft identified as four sides free rectangle plate on the ground, the displacement of raft suffering external loads, counter force of soil and generalized displacement on the boundary could be obtained. A semi-analytical and semi-numerical method, using compatible analysis of force and displacement between piles, elastic plate and ground, is developed to analyze the interaction between piles-raft and subsoil. Numerical analysis prove that the semi-analytical and semi-numerical method is provide an accurate and practical calculation tool to. and meet the needs of practical engineering.

Key words: piled raft foundation; interaction; semi-analytical and semi-numerical method

地基基础共同作用计算目前采用的方法主要是 数值方法和解析方法,数值方法一般是采用有限单 元法,而解析方法主要包括边界元法和半解析方法。 考虑到地基的半无限性,有限单元法<sup>[1]</sup>在计算时单 元多,计算时间长,难于模拟无限域,难以在实际工 程计算采用,半解析半数值法<sup>[2]</sup>和边界元法<sup>[3]</sup>由于 直接采用地基的解析解,因此地基无需作大量网格

收稿日期:2014-01-21

基金项目:国家科技支撑计划课题(2012BAD18B02、2012BAD18B01-2);国家公益性行业(农业)科研专项(201003068)

作者简介:朱李春(1987-),男,主要从事岩土工程研究,(E-mail)zlcktt1987@126.com。

陈水胜(通信作者),男,副研究员,(E-mail)chsslt8@163.com。

划分,容易满足计算要求。

地基上筏板计算主要有两种考虑方法,一种是 将筏板视为刚性板,另一种是将筏板作为地基上的 弹性板板,桩的计算也主要有两种不同的处理方式, 一种是将桩视为弹性杆件,按压杆计算,另一种是将 桩分为若干个单元段,根据桩土之间侧摩阻力的分 布规律<sup>[4]</sup>采取不同的计算模型。倪光乐等<sup>[5-6]</sup>基于 地基上的四边弹性自由板给出了解析解答,在此基 础上,蔡健等<sup>[7]</sup>给出了加勒板与地基共同作用的分 析,何春保等<sup>[8]</sup>曾对有埋深情况下的地基基础共同 作用进行了分析对比。这些半解析方法在共同作用 计算中都得到了较好的效果。在此基础上,利用板 的弹性理论解,以及桩、筏、土之间的相互协调,采用 半数值半解析分析方法,来建立考虑筏板实际弹性 刚度的桩筏基础共同作用分析方法。并通过实例计 算对比来验证本文方法的实用性。

## 1 共同作用网格划分

如图 1 所示,地基上的筏板长宽尺寸为  $a \times b$ ,共 划分为 m 个网格单元( $m = n_i \times n_j$ ), $n_i$ , $n_j$  为基础在 x, y 两个方向划分的网格数, $i = 1, 2 \cdots n_i, j = 1$ , 2… $n_j$ 。

对于有桩的位置,将其看作桩单元,并视桩为弹性杆件,编号为1、2、*iz、nz*,如图2所示。这样桩 筏基础与地基的共同作用可以转化为筏板、桩、土之间的力与位移协调分析。



图1 筏板基础网格划分



图 2 群桩系统

# 2 地基柔度系数

为了计算地基的变形,需要根据不同的地基模型计算相应的地基柔度系数,目前弹性地基模型主要包括文克尔地基模型和弹性半空间地基模型 (Boussinesq 解和 Mindlin 解),相应的地基柔度系数 s<sub>i,i</sub> 计算如下。

1) 文克尔地基模型

$$s_{i,j} = \begin{cases} \frac{1}{k_i} & \stackrel{\text{lef}}{=} i = j \\ 0 & \stackrel{\text{lef}}{=} i \neq j \end{cases}$$
(1)

2)弹性半空间模型 Boussinesq 解

集中荷载的 Boussinesq 位移解为<sup>[5]</sup>

$$W(x,y,z) = \frac{(1+\mu) \cdot P}{2 \cdot \pi \cdot E} \cdot \left[\frac{z^2}{R^3} + \frac{2 \cdot (1-\mu)}{R}\right]$$
(2)

在*i*点作用单位力,在*j*点产生的沉降可以通 过积分得到

$$\frac{(1-\mu^2)}{\pi Ea^2b^2} \sum_{m=0}^{1} \sum_{n=0}^{1} \cdot \sum_{m'=0}^{1} \sum_{n'=0}^{1} H\Big[x_i + (-1)^m \frac{a}{2}, y_i + (-1)^n \frac{b}{2}, x_i + (-1)^{m'} \frac{a}{2}, y_i + (-1)^{n'} \frac{b}{2}\Big]$$
(3)

$$H(x, y, \xi, \eta) = \frac{1}{2} (\eta - y)^2 (\xi - x) \cdot \\ \ln\{\xi - x + \sqrt{(\xi - x)^2 + (\eta - y)^2}\} - \frac{1}{2} (\xi - x)^2 (\eta - y) \cdot \\ \ln\{(\eta - y) + \sqrt{(\xi - x)^2 + (\eta - y)^2}\} - \\ \frac{1}{6} [(\xi - x)^2 + (\eta - y)^2]^{3/2}$$

3)弹性半空间模型 Mindlin 解

由于 Boussinesq 解适用于荷载作用于地表的情况,对于有埋深的基础,竖向集中力作用于半空间内部一点(0,0,+c)时,在半空间任意点(x,y,z)处产生的沉降为(如图 3)。



图 3 竖向集中力作用下空间某点示意图

 $\tau v =$ 

$$\frac{(1+\mu)P}{8\pi E(1-\mu)} \left[ \frac{3-4\mu}{R_1} + \frac{5-12\mu+8\mu^2}{R_2} - \frac{(z-c)^2}{R_1^3} + \frac{(3-4\mu)(z+c)^2 - 6cz}{R_2^3} + \frac{6cz(z+c)^2}{R_2^5} \right]$$
(4)

对于均布荷载作用于埋深  $\zeta$  的面积( $\xi_2 - \xi_1$ )× ( $\eta_2 - \eta_1$ )上时,通过对式(2)积分,可以得到在点(x, y,0)处产生的沉降为

$$w(x,y) = \int_{\xi_1}^{\xi_2} \int_{\eta_1}^{\eta_2} \left\{ \frac{(1+\mu)P}{8\pi E(1-\mu)} \left[ \frac{3-4\mu}{K_1} + \frac{5-12\mu+8\mu^2}{K_2} - \frac{(z-\zeta)^2}{K_1^3} + \frac{(3-4\mu)(z+\zeta)^2 - 6\zeta z}{K_2^3} + \frac{6\zeta z (z+\zeta)^2}{K_2^5} \right] \right\} d\xi d\eta \quad (5)$$

进一步对式(5)进行积分,可以得到在j网格作用单位力,在i点产生的地基沉降 $s_{i,j}$ 为<sup>[8]</sup>,

$$s_{i,j} = \sum_{m=0}^{1} \sum_{n=0}^{1} F \cdot \left[ x_i, y_i, \zeta, x_j + (-1)^m \frac{2a}{n_i}, y_j + (-1)^n \frac{2b}{n_j} \right] (-1)^{m+n}$$
(6)

其中:

$$F(x,y,\zeta,\xi,\eta) = \left\{ \frac{(1+\mu)n_{i}n_{j}}{8ab\pi E(1-\mu)} \{ (3-4\mu)(\eta - y) [\ln(\xi - x + K_{1}) + (\xi - x)\ln(\eta - y + K_{1})] + (5-12\mu + 8\mu^{2}) [(\eta - y)\ln(\xi - x + R_{2}) + (\xi - x)\ln(\eta - y + K_{2})] - (4 - 8\mu^{2})\zeta \cdot (\xi - x)\ln(\eta - y + K_{2})] - (4 - 8\mu^{2})\zeta \cdot (\xi - x)\ln(\eta - y) + \frac{2\zeta^{2}(\xi - x)(\eta - y)}{K_{2}} \cdot \left[ \frac{1}{(\xi - x)^{2} + 2\zeta^{2}} + \frac{1}{(\eta - y)^{2} + 2\zeta^{2}} \right] \right\}$$
  

$$K_{1} \cdot K_{2} + \frac{1}{2} \int K_{1} K_{2} = h K_{1} \cdot K_{2} + \frac{1}{2} \int K$$

K<sub>1</sub>、K<sub>2</sub>为与力作用点和所求点相关的函数,可 表示为,

$$egin{aligned} &K_1(x,y,\zeta,\xi,\eta) = \ &\sqrt{(\xi-x)^2+(\eta-y)^2+(\zeta-z)^2}K_2(x,y,\zeta,\xi,\eta) = \ &\sqrt{(\xi-x)^2+(\eta-y)^2+(\zeta+z)^2} \end{aligned}$$

### 3 桩的柔度系数

桩的沉降计算方法很多,主要跟桩土之间的接 触模型有关,不同的接触模型会得到不同的沉降计 算表达式,由于桩筏基础中筏板的内力和变形是设 计较为关注的,而对于桩,一般主要关注桩顶压力和 桩的沉降,采用不同的桩土接触计算模型得到的桩 顶压力和沉降计算结果往往差别不大。为了计算简 便,桩顶沉降按以下 3 部分计算<sup>[9]</sup>:

$$S = S_{\rm c} + S_{\rm r} + S_{\rm s} \tag{7}$$

其中: S<sub>c</sub>、S<sub>r</sub>、S<sub>s</sub>分别为桩身混凝土的压缩、桩底岩 石的变形和沉渣的压缩。分别按下式计算。

$$\begin{cases} S_{\rm c} = \frac{(R+R_{\rm b})l}{2AE_{\rm c}} = \frac{(2R-R_{\rm f})l}{2AE_{\rm c}} \\ S_{\rm r} = \frac{R_{\rm b}d_{\rm b}(1-\mu^2)\omega}{AE_{\rm r}} = \frac{(R-R_{\rm f})d_{\rm b}(1-\mu^2)\omega}{AE_{\rm r}} \\ S_{\rm c} = \frac{R_{\rm b}h_{\rm s}}{AE_{\rm s}} = \frac{(R-R_{\rm f})h_{\rm s}}{AE_{\rm s}} \end{cases}$$

其中:R为桩顶压力; $R_i$ 为桩周的摩擦力,可按相关 规范取值计算得到; $R_b$ 为桩底压力;A为桩身(桩 底)截面积;l为桩长; $d_b$ 为桩身直径; $E_c$ 、 $E_r$ 、 $E_s$ 分别 为混凝土、桩底岩石和沉渣的变形模量; $\omega$ 为形状系 数; $h_s$ 为沉渣厚度。对于无沉渣的情况, $S_c = 0$ ,对于 支承于硬质岩石上的桩基 $S_r = 0$ 。

以下为了计算方便,对于第 *iz* 条桩,相应的以 上各量用下标 *iz* 表示,如 *R<sub>iz</sub>、S<sub>iz</sub>* 分别为第 *iz* 条桩 的桩顶反力和沉降。

### 4 弹性矩形板理论解

筏板可以视为四周自由板,其在荷载作用下的 位移解可以由文[10]的叠加方法得到,包括以下四 部分。

1) 在板内( $\xi_2 - \xi_1$ )×( $\eta_2 - \eta_1$ ) 面积上受到局部 均布力 q 作用时四边简支矩形板的解为<sup>[5]</sup>

$$Wq(x,y) = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} Aq_{m,n} \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{n\pi y}{b}$$
(8)

其中:

$$\begin{aligned} Aq_{m.n} &= \frac{16q}{D\pi^6} \frac{\sin \frac{m\pi\xi}{a} \sin \frac{m\pi\delta\xi}{2a} \sin \frac{n\pi\eta}{b} \sin \frac{n\pi\delta\eta}{2b}}{mn\left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2}\right)^2} \\ D &= \frac{Eh^3}{12(1-\mu^2)}, \xi = \frac{\xi_2 + \xi_1}{2}, \delta\xi = \xi_2 - \xi_1, \\ \eta &= \frac{\eta_2 + \eta_1}{2}, \eta = \eta_2 - \eta_1 \\ \xi_{\lambda}\eta_{\lambda}\delta_{\lambda}\delta\eta \ \mathcal{H} X \ \text{ft} \Pi \oplus \psi \ \text{ft} \ \mathcal{H} = h \ \text{ft} \ \mathcal{H} \Pi \oplus \psi \ h \ \mathcal{H} \$$

2)四边简支矩形板受地基反力作用时的位移解 第 *j* 网格单位地基反力 *X* 作用下板的位移为

$$W_{j}(x,y,j) = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} A j_{m,n} \sin \frac{m \pi x}{a} \sin \frac{n \pi y}{b}$$
 (9)

其中 $Aj_{m,n} =$ 

$$\frac{16}{D\pi^6} \frac{\frac{\sin \frac{m\pi\xi x_j}{a}\sin \frac{m\pi\delta\xi x_j}{2a}\sin \frac{n\pi\eta x_j}{b}\sin \frac{n\pi\delta\eta x_j}{2b}}{mn\left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2}\right)^2}$$

其中 \$x<sub>1</sub>、ηx<sub>1</sub>、δ\$x<sub>1</sub>、δηx<sub>1</sub> 为局部均布力 q 作用中 心点坐标和长宽尺寸。

3)四边简支矩形板受桩顶反力作用时的位移解 第 iz 条桩单位桩顶反力 Riz 作用下板的位移为

$$W_{z}(x,y,iz) = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} A z_{m,n} \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{n\pi y}{b}$$
(10)

 $n\pi m^{\gamma}$ 

其中

106

 $Az_{m,n} =$  $m\pi \hat{F}\gamma$  $m\pi\delta\Xi\gamma$ 

$$\frac{16}{D\pi^6} \frac{\sin\frac{m\pi\xi z_{iz}}{a}\sin\frac{m\pi\delta\xi z_{iz}}{2a}\sin\frac{n\pi\eta z_{iz}}{b}\sin\frac{n\pi\delta\eta z_{iz}}{2b}}{mn\left(\frac{m^2}{a^2}+\frac{n^2}{b^2}\right)^2}$$

其中 ξz<sub>iz</sub>、ηz<sub>iz</sub>、δξz<sub>iz</sub>、δηz<sub>iz</sub> 为桩反力 R 换算成矩 形面积均布荷载后作用中心点坐标和长宽尺寸。

4)四条简支边分别发生广义位移时的位移解 为[11]

$$W_{\lambda}(x,y) = \sum_{k=1}^{4} W_k(x,y)$$
 (11)

其中:

$$W_{1}(x,y) =$$

$$\sum_{m=1}^{\infty} \frac{\lambda_{m}(1-\mu)}{2\operatorname{sha}_{m}} \Big[ \Big( \frac{2}{1-\mu} + a_{m}\operatorname{cth}a_{m} \Big) \cdot \operatorname{sh} \frac{m\pi(y-b)}{a} - \frac{m\pi(y-b)}{a} \Big] \operatorname{sin} \frac{m\pi x}{a} - \frac{m\pi(y-b)}{a} \operatorname{ch} \frac{m\pi(y-b)}{a} \Big] \operatorname{sin} \frac{m\pi x}{a} \Big] \operatorname{w}_{2}(x,y) =$$

$$\sum_{m=1}^{\infty} \frac{\lambda_{m+N}(1-\mu)}{2\operatorname{sha}_{m}} \Big[ \Big( \frac{2}{1-\mu} + a_{m}\operatorname{cth}a_{m} \Big) \operatorname{sh} \frac{m\pi y}{a} - \frac{m\pi y}{a} \operatorname{ch} \frac{m\pi y}{a} \Big] \operatorname{sin} \frac{m\pi x}{a} W_{3}(x,y) =$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\lambda_{n+2N}(1-\mu)}{2\operatorname{sh}\beta_{n}} \Big[ \Big( \frac{2}{1-\mu} + \beta_{n}\operatorname{cth}\beta_{n} \Big) \operatorname{sh} \frac{n\pi(x-a)}{b} - \frac{n\pi(x-a)}{b} \Big] \operatorname{sin} \frac{n\pi y}{b} W_{4}(x,y) =$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\lambda_{n+2N}(1-\mu)}{2\operatorname{sh}\beta_{n}} \Big[ \Big( \frac{2}{1-\mu} + \beta_{n}\operatorname{cth}\beta_{n} \Big) \operatorname{sh} \frac{n\pi x}{b} - \frac{n\pi x}{b} \Big] \operatorname{sin} \frac{n\pi y}{b} \Big] \operatorname{sin} \frac{n\pi y}{b} \Big] \operatorname{sin} \frac{n\pi y}{b}$$

$$\alpha_{m} = \frac{m\pi b}{a}, \beta_{n} = \frac{n\pi x}{b} \Big] \operatorname{sin} \frac{n\pi y}{b} W_{4}(x,y) + \sum_{j=1}^{n,n_{j}} W_{j}(x,y,j) + W(x,y) = Wq(x,y) + \sum_{j=1}^{n,n_{j}} W_{j}(x,y,j) + \sum_{j=1}^{n,n_{j}} W_{j}(x,y,j) \Big]$$

$$\sum_{iz=1}^{nz} W_z(x,y,iz) + W_\lambda(x,y)$$
(12)

#### 5 共同作用方程的建立

桩筏基础系统离散成桩、筏板、地基后,其相互 间的共同作用平衡方程包括以下 4 部分

1)基础板与地基的位移协调

第*i* 网格中心地基的沉降为 
$$\sum_{j=1}^{n_i n_j} s_{i,j} X_j$$
  
第*i* 网格中心筏板的变形为

$$(\Delta_0 + x_i \tan \alpha_0 + y_i \tan \beta_0) - \sum_{j=1}^{n_2} W_j(x_i, y_i, j) X_j - \sum_{j=1}^{n_2} W_j(x_j, y_j, j) X_j - \sum_{j=1}^{n_2}$$

 $Wq(x_i, y_i) - W_{\lambda}(x_i, y_i) - \sum_{i=1}^{\infty} W_z(x_i, y_i, iz) R_{iz}$ 

由接触网格中心地基沉降与筏板变形相等得到 地基与筏板的位移协调方程

筏板的位移协调方程

$$(\Delta_{0} + x_{iz} \tan \alpha_{0} + y_{iz} \tan \beta_{0}) - \sum_{j=1}^{n_{i}n_{j}} W_{j}(x_{iz}, y_{iz}, j) X_{j} - Wq(x_{iz}, y_{iz}) - Wq(x_{iz}, y_{iz}) - \sum_{jz=1}^{nz} W_{z}(x_{iz}, y_{iz}, jz) R_{jz} - S_{iz} = 0$$
(14)
3) 基础板静力平衡方程

竖向力平衡:  $\sum_{i=1}^{n_i n_j} X_i + \sum_{i=1}^{n_z} R_{iz} = \Sigma F_z$ (15)

x 方向弯矩平衡:

$$\sum_{i=1}^{n_i n_j} X_i \cdot y_i + \sum_{iz=1}^{nz} R_{iz} \cdot y_{iz} = \sum M_x$$
(16)

y方向弯矩平衡:

n.n

$$\sum_{i=1}^{m} X_i \cdot x_i + \sum_{iz=1}^{m} R_{iz} \cdot x_{iz} = \Sigma M_y$$
(17)

式中:  $x_i$ ,  $y_i$  为筏板网格中心坐标;  $x_{ix}$ ,  $y_{ix}$  为桩中心 坐标;  $\Delta_0$ ,  $\alpha_0$ ,  $\beta_0$  分别为基础板的角点刚体位移以及 两个方向绕角点的转角;  $\sum F_Z$ ,  $\sum M_x$ ,  $\sum M_y$  为基 础板面所受的外力及两个方向的弯矩;

4)基础板四边自由边界条件方程

地基上的四边自由板必须满足四边剪力为零, 按照剪力计算公式有

$$V_{x}(x,y) = -D\left[\frac{\partial^{3}W(x,y)}{\partial x^{3}} + (2-\mu)\frac{\partial^{3}W(x,y)}{\partial x\partial y^{2}}\right]$$
$$V_{y}(x,y) = -D\left[\frac{\partial^{3}W(x,y)}{\partial y^{3}} + (2-\mu)\frac{\partial^{3}W(x,y)}{\partial y\partial x^{2}}\right]$$
(18)

地基上的四边自由板由于板面荷载、地基反力、 桩顶反力以及板边广义位移等3种情况下而产生的 板边剪力分别如下。

1)板面荷载 q 作用下在 y=0, y=b, x=0, x=a边产生的剪力为

$$Vq_m = -D\sum_{n=1}^{N} \left[ \left( \frac{n}{b} \right)^2 + (2-\mu) \left( \frac{m}{a} \right)^2 \right] \cdot \frac{n\pi^3}{b} \cdot$$

 $Aq_{m,n} \cdot \sin \frac{m\pi x}{a}$   $Vq_{m+N} = -D\sum_{n=1}^{N} \left[ \left( \frac{n}{b} \right)^2 + (2-\mu) \left( \frac{m}{a} \right)^2 \right] \cdot \frac{n\pi^3}{b}$   $\cdot Aq_{m,n} \cdot (-1)^n \cdot \sin \frac{m\pi x}{a}$ 

$$Vq_{n+2N} = - D\sum_{m=1}^{N} \left[ \left( \frac{m}{a} \right)^2 + (2-\mu) \left( \frac{n}{b} \right)^2 \right] \bullet$$

$$\frac{m\pi^{3}}{a} \cdot Aq_{m,n} \cdot \sin \frac{n\pi y}{b}$$

$$Vq_{n+3N} = - D\sum_{m=1}^{N} \left[ \left( \frac{m}{a} \right)^{2} + (2-\mu) \left( \frac{n}{b} \right)^{2} \right] \cdot \frac{m\pi^{3}}{a} \cdot Aq_{m,n} \cdot (-1)^{m} \cdot \sin \frac{n\pi y}{b}$$

2) 地基反力 *X* 作用下在 y=0, y=b, x=0, x=*a* 边产生的剪力为

$$Vj_{m,j} = -D\sum_{n=1}^{N} \left[ \left( \frac{n}{b} \right)^2 + (2-\mu) \left( \frac{m}{a} \right)^2 \right] \cdot \frac{n\pi^3}{b}$$
  
•  $Aj_{m,n} \cdot \sin \frac{m\pi x}{a}$ 

$$Vj_{m+N,j} = - D\sum_{n=1}^{N} \left[ \left( \frac{n}{b} \right)^2 + (2-\mu) \left( \frac{m}{a} \right)^2 \right] \cdot$$
$$\frac{n\pi^3}{b} \cdot Aj_{m,n} (-1)^n \cdot \sin \frac{m\pi x}{a}$$
$$Vj_{n+2N,j} = - D\sum_{m=1}^{N} \left[ \left( \frac{m}{a} \right)^2 + (2-\mu) \left( \frac{n}{b} \right)^2 \right] \cdot$$
$$\frac{m\pi^3}{a} \cdot Aj_{m,n} \cdot \sin \frac{n\pi y}{b}$$

$$Vj_{n+3N,j} = - D\sum_{m=1}^{N} \left[ \left( \frac{m}{a} \right)^2 + (2-\mu) \left( \frac{n}{b} \right)^2 \right] \bullet$$
$$\frac{m\pi^3}{a} \bullet Aj_{m,n} (-1)^m \bullet \sin \frac{n\pi y}{b}$$

3)第 *iz* 根桩的桩顶反力  $R_{iz}$  作用下在 y = 0、 y = b, x = 0, x = a 边产生的剪力为

$$Vz_{m,iz} = -D\sum_{n=1}^{N} \left[ \left( \frac{n}{b} \right)^2 + (2-\mu) \left( \frac{m}{a} \right)^2 \right] \cdot \frac{n\pi^3}{b} \cdot$$

 $Az_{m,n} \cdot \sin \frac{m\pi x}{a}$ 

$$Vz_{m+N,iz} = - D\sum_{n=1}^{N} \left[ \left( \frac{n}{b} \right)^2 + (2-\mu) \left( \frac{m}{a} \right)^2 \right] \bullet$$

$$\frac{n\pi^{3}}{b} \cdot Az_{m,n}(-1)^{n} \cdot \sin \frac{m\pi x}{a}$$
$$Vz_{n+2N,iz} = -D\sum_{m=1}^{N} \left[ \left(\frac{m}{a}\right)^{2} + (2-\mu) \left(\frac{n}{b}\right)^{2} \right] \cdot$$
$$m\pi^{3} \cdot \dots \cdot n\pi Y$$

$$\frac{m\pi^{3}}{a} \cdot Az_{m,n} \cdot \sin \frac{n\pi y}{b}$$

$$Vz_{n+3N,iz} = -D\sum_{m=1}^{N} \left[ \left( \frac{m}{a} \right)^{2} + (2-\mu) \left( \frac{n}{b} \right)^{2} \right] \cdot \frac{m\pi^{3}}{a} \cdot Az_{m,n} (-1)^{m} \cdot \sin \frac{n\pi y}{b}$$

4)由于板边广义位移而在 y=0, y=b, x=0、 x=a 边产生的剪力

$$\begin{split} V_{\lambda_{1}}(x) &= \Big\{\sum_{m=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{1}(\alpha_{m}) \cdot b^{-3} \cdot \lambda_{m} + D \cdot \gamma_{2}(\alpha_{m}) \cdot b^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] + \sum_{m=1}^{N} \sum_{n=1}^{N} [D \cdot b \cdot \Gamma_{m,n} \cdot \lambda_{n+2N} - D \cdot b \cdot \Gamma_{m,n} \cdot (-1)^{m} \cdot \lambda_{n+3N}] \Big\} \cdot \sin \frac{m\pi x}{a} \\ V_{\lambda_{2}}(x) &= \Big\{\sum_{m=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\alpha_{m}) \cdot b^{-3} \cdot \lambda_{m} + D \cdot \gamma_{1}(\alpha_{m}) \cdot b^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] + \sum_{m=1}^{N} \sum_{n=1}^{N} [D \cdot b \cdot \Gamma_{m,n}(-1)^{n} \cdot \lambda_{n+2N} - D \cdot b \cdot \Gamma_{m,n} \cdot (-1)^{m+n} \cdot \lambda_{n+3N}] \Big\} \cdot \sin \frac{m\pi x}{a} \\ V_{\lambda_{3}}(y) &= \Big\{\sum_{m=1}^{N} \sum_{n=1}^{N} [D \cdot a \cdot \Gamma_{m,n} \cdot \lambda_{m} - D \cdot a \cdot \Gamma_{m,n}(-1)^{n} \cdot \lambda_{m+N}] + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{1}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{n+2N} + D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{n+3N}] \Big\} \cdot \sin \frac{m\pi y}{b} \\ V_{\lambda_{4}}(y) &= \Big\{\sum_{m=1}^{N} \sum_{n=1}^{N} [D \cdot a \cdot \Gamma_{m,n}(-1)^{m} \cdot \lambda_{m} - D \cdot a \cdot \Gamma_{m,n}(-1)^{m} \cdot \lambda_{m+N}] + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{n+3N}] \Big\} \cdot \sin \frac{m\pi y}{b} \\ V_{\lambda_{4}}(y) &= \Big\{\sum_{m=1}^{N} \sum_{n=1}^{N} [D \cdot a \cdot \Gamma_{m,n}(-1)^{m} \cdot \lambda_{m} - D \cdot a \cdot T_{m,n}(-1)^{m+n} \cdot \lambda_{m+N}] + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{N} [-D \cdot \gamma_{2}(\beta_{n}) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{m+N}] \Big\} + \sum_{n=1}^{$$

 $\lambda_{n+2N} + D \cdot \gamma_1(\beta_n) \cdot a^{-3} \cdot \lambda_{n+3N} ] \} \cdot \sin \frac{n \pi y}{b}$ 

108

+

筏板必须满足四边剪力为零的边界条件,由以 上板面荷载、地基反力、桩顶反力、板边广义位移作 用下的剪力公式得到:

$$\begin{cases} k_{m,m}\lambda_{m} + k_{m,m+N}\lambda_{m+N} + \sum_{n=1}^{N} (k_{m,n+2N}\lambda_{n+2N} + k_{m,m+3N}\lambda_{n+3N}) + \sum_{j=1}^{n_{j}n_{j}} Vj_{m,j}X_{j} + k_{m,m+3N}\lambda_{n+3N}) + \sum_{j=1}^{m} Vj_{m,j}X_{j} + k_{m+N,m+N}\lambda_{m+N} + \sum_{n=1}^{N} (k_{m+N,n+2N}\lambda_{n+2N} + k_{m+N,m+N}\lambda_{m+N} + k_{n+2N}\lambda_{n+2N}) + k_{m+N,n+3N}\lambda_{n+3N}) + \sum_{j=1}^{n_{j}n_{j}} Vj_{m+N}, X_{j} + k_{m+N,n+3N}\lambda_{n+3N}) + \sum_{iz=1}^{m} Vz_{m+N,iz}R_{iz} + Vq_{m+N} = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \sum_{m=1}^{N} (k_{n+2N,m}\lambda_{m} + k_{n+2N,m+N}\lambda_{m+N}) + k_{n+2N,n+3N}\lambda_{n+3N} + k_{n+2N,n+3N}\lambda_{n+3N} + k_{n+2N,n+3N}\lambda_{n+3N} + k_{n+2N,n+3N}\lambda_{n+3N} + k_{n+2N,n+2N}\lambda_{n+2N} + k_{n+2N,n+3N}\lambda_{n+3N} + k_{n+3N,m+N}\lambda_{m+N}) + k_{n+3N,n+2N}\lambda_{m} + k_{n+3N,n+N}\lambda_{m+N}) + k_{n+3N,n+2N}\lambda_{m} + k_{n+3N,n+3N}\lambda_{n+3N} + k_{n+3N,n+3N}\lambda_{n+3N}$$

其中:

$$\begin{cases} k_{m,m} = -D\gamma_{1}(\alpha_{m})b^{-3} \\ k_{m,m+N} = D\gamma_{2}(\alpha_{m})b^{-3} \\ k_{m,n+2N} = Db\Gamma_{m,n} \\ k_{m,n+3N} = -Db\Gamma_{m,n}(-1)^{m} \\ k_{m+N,m} = -D\gamma_{2}(\alpha_{m})b^{-3} \\ k_{m+N,m+N} = D\gamma_{1}(\alpha_{m})b^{-3} \\ k_{m+N,n+2N} = Db\Gamma_{m,n}(-1)^{n} \\ k_{m+N,n+3N} = -Db\Gamma_{m,n}(-1)^{m+n} \\ k_{n+2N,m} = Da\Gamma_{m,n} \\ k_{n+2N,m+N} = -Da\Gamma_{m,n}(-1)^{n} \\ k_{n+2N,n+2N} = -D\gamma_{1}(\beta_{n})a^{-3} \\ k_{n+2N,n+3N} = D\gamma_{2}(\beta_{n})a^{-3} \end{cases}$$

$$\begin{cases} k_{n+3N,m} = Da\Gamma_{m,n}(-1)^m \\ k_{n+3N,m+N} = -Da\Gamma_{m,n}(-1)^{m+n} \\ k_{n+3N,n+2N} = -D\gamma_2(\beta_n)a^{-3} \\ k_{n+3N,n+3N} = D\gamma_1(\beta_n)a^{-3} \\ \end{cases} \\\begin{cases} \Gamma_{m,n} = \frac{2(1-\mu)^2\pi^2m^3n^3}{(b^2m^2+a^2n^2)^2} \\ \gamma_1(x) = \frac{(1-\mu)^2}{2} \Big(\frac{3+\mu}{1-\mu}\operatorname{cth} x + \frac{x}{\operatorname{sh}(x^2)}\Big)x^3 \, ; \\ \gamma_2(x) = \frac{(1-\mu)^2}{2} \Big(\frac{3+\mu}{1-\mu}\frac{1}{\operatorname{sh} x} + \frac{\operatorname{xch} x}{\operatorname{sh}(x^2)}\Big)x^3 \end{cases}$$

以上方程包含的未知量个数为筏板单元划分数  $n_in_j$ ,与地基反力未知数相对应。筏板板的刚体位 移  $\Delta_0$ 和两个方向的转角  $\alpha_0$ , $\beta_0$ 与筏板的三个方向的 力平衡方程相对应。筏板四周剪力为零的方程与其 四边的四个广义位移系数  $\lambda_m, \lambda_{m+N}, \lambda_{n+2N}, \lambda_{n+3N}$ 相对 应。桩顶与筏板的平衡方程与 nz个桩顶反力相对 应。合并方程(13)~(18)、(19),方程数和未知量个 数相等,从而可以求解桩筏基础与地基的共同作用 (当筏板为刚性板时,  $w_{i,j} = 0, \Delta_{i,p} = 0$ )。

### 6 算例分析

30 层的高层建筑<sup>[12]</sup>由 2 块相互分离的桩筏基 础支承。每块筏基的平面尺寸均为 22 m×17.5 m, 厚度为 2.5 m。每块独立的筏基下有 42 根桩,桩径 D 为 900 mm。桩长 20 m,总荷载为 130 MN。计算 采用的力学参数如下:

1) 筏板:弹性模量  $E_{\rm R} = 2.85 \times 10^7 \, \text{kPa}$ ,泊松比  $\mu_{\rm R} = 0.17; 2) 桩:桩长 L=20 \, \text{m}$ ,桩径  $D=900 \, \text{mm}$ , 弹性模量  $E_{\rm P} = 2.85 \times 10^7 \, \text{KPa}$ ;3) 地基:土的弹性模 量按 Sommer 原文取值,考虑了土体的速度效应,  $E_{\rm S} = 7(1+0.35z) \, \text{MPa}$ ,其中 z 为深度,泊松比  $\mu_{\rm S} =$ 0.50; 4) C40 混凝土:柱网 6.15 m×6.28 m,柱截面 0.55 m×0.55 m,上部计算荷载为 21 层。

桩筏基础的平面布置与单元划分等见图 4~图



7。将筏板划分为195个单元,共有42个桩单元, 153个土单元,共有12个桩荷载,分别作用于17#、 21#、25#、29#、92#、96#、100#、104#、167#、 171#、175#、179#筏板单元上。



Sommer 采用弹塑性有限元法计算得到的结果 和本文计算结果以及实测情况对比如表1所示。

	表 1	计算	氧结果	对出
--	-----	----	-----	----

计算结果与 实测数据比较	平均沉降/ mm	土承载 比例/%	桩荷载比
实测	45	25	3.08 : 2.25 : 1.0
本文刚性板模型	60.5	27.5	3.13 : 2.29 : 1.0
本文弹性板模型	60.5	27.4	2.86 : 2.21 : 1.0
Sommer 计算结果 <sup>[12]</sup>	140	—	_

桩荷载比=角桩荷载:边桩荷载:中桩荷载

本文模型计算结果与实测结果相比,无论在平 均沉降、土承载比例及桩荷载比方面均较接近,这反 映本文计算方法的合理性。

本文对弹性板和刚性板平均沉降及地基土荷载 承担比例进行了计算,计算结果如图 8~9 和表 2~ 表 3 所示。



图8 不同厚度基础板的 P-S 曲线



图9 地基土承载比例与荷载水平关系

_		表 2	筏板沉降分布				mm
地基网格	1	3	5	7	9	11	13
1	59.0	60.0	60.8	61.1	60.8	60.0	59.0
3	59.3	60.4	61.2	61.5	61.2	60.4	59.3
5	59.5	60.6	61.5	61.7	61.5	60.6	59.5
7	59.6	60.7	61.5	61.8	61.5	60.7	59.6
9	59.6	60.7	61.5	61.8	61.5	60.7	59.6
11	59.5	60.6	61.5	61.7	61.5	60.6	59.5
13	59.3	60.4	61.2	61.5	61.2	60.4	59.3
15	59.0	60.0	60.8	61.1	60.8	60.0	59.0

表 3 桩顶反力							MN
桩单元	1	2	3	4	5	6	7
1	4.494	3.901	3.546	3.429	3.546	3.901	4.494
2	3.937	2.988	2.405	2.221	2.405	2.988	3.937
3	3.654	2.488	1.769	1.541	1.769	2.488	3.654
4	3.654	2.488	1.769	1.541	1.769	2.488	3.654
5	3.937	2.988	2.405	2.221	2.405	2.988	3.937
6	4.494	3.901	3.546	3.429	3.546	3.901	4.494

比较计算结果可以看出,刚性板情况下计算结 果与 2.5m 厚弹性板情况下计算结果相差不大,主 要是由于 2.5m 厚弹性板刚度已经很大。弹性板方 法能较好的计算得到筏板的差异沉降。

### 7 结 论

基于地基的弹性半空间解和板、杆件的弹性理 论,通过桩、筏、土之间的位移协调建立了桩、筏、地 基土共同作用半解析半数值方法,工程实例表明本 文方法具有较好的精度,克服了有限单元法在计算 上难于模拟地基的半无限性以及计算速度较慢的缺 点,可以用于桩-弹性板-地基的共同作用计算。

### 参考文献:

- [1] Lee K M, Xiao Z R. A simplified nonlinear approach for pile group settlement analysis in multilayered soils
   [J]. Canadian Geotechnical Journal, 2001, 38 (5) : 1063-1080
- [2] Wang Y H, Tham L G, Tsui Y, et al. Plate on layered foundation analyzed by a semi-analytical and seminumerical method [J]. Computers and Geotechnics, 2003,30;409-418.
- [3]尚守平、杜运兴、周芬. 桩箱(筏)基础与地基土共同作用

110

的分析研究,土木工程学报,2001,34(4):93-97.

Shang S P, Du Y X, Zhou F. Study on the interaction of subsoil and piled box(raft)foundation [J]. China Civil Engineering Journal,2001,34(4):93-97.

[4] 倪光乐,李成明,苏克之.弹性矩形板与弹性地基共同作 用的简化计算法[J]. 岩石力学与工程学报. 2000,19 (5):659-665.

Ni G L, Li C M, Su K Z. A simple computational method of interaction between elastic plate and elastic subground [J]. Chinese Journal of Rock Mechanics and Engineering. 2000,19(5):659-665.

[5] 倪光乐,苏克之,李成明. 弹性矩形板与非线性地基共同作用的简化计算法[J]. 岩土力学,2000,21(3):239-243.

Ni G L, Su K Z, Li C M. A non-linear concentrated spring model and its application [J]. Rock And Soil Mechanics, 2003, 30:409-418.

[6] 赖琼华. 桩基沉降实用计算方法[J]. 岩石力学与工程 学报,2004,23(6):1015-1019.

Lai Q H. Practical calculation procedure of pilefoundation settlement [J]. Chinese Journal of Rock Mechanics and Engineering, 2004, 23(6):1015-1019.

[7] 蔡健,何春保,沈建华,等.梁板式矩形筏基与地基共同作用的弹性分析[J].岩石力学与工程学报,2005,24

(10):1804-1810.

Cai J, He C B, Shen J H, et al. Elastic analysis of interaction between stiffened raft and subsoil [J]. Chinese Journal of Rock Mechanics and Engineering, 2005,24(10):1804-1810.

[8]何春保,蔡健,倪光乐,等. 深置矩形基础与地基共同作 用的解析分析[J]. 岩土力学,2007,28(12):2553-2559.

He C B, Cai J, Ni G L, et al. Analytical analysis of interaction between deep rectangular foundation and groundsill [J]. Rock and Soil Mechanics, 2007, 28 (12): 2553-2559.

[9]陆培炎. 桩基设计方法[J]. 岩石力学与工程学报, 1994,13(4):375-388.

Lu P Y. Design method of pile foundation [J]. Chinese Journal of Rock Mechanics and Engineering, 1994, 13 (4):375-388.

- [10] 刘鸿文. 板壳理论[M]. 杭州:浙江大学出版社,1987.
- [11] 张福范. 弹性薄板[M]. 北京: 科学出版社,1984.
- [12] Sommer H, et al. Piled raft foundation of a tall building in Frankfurt Clay[J]. XI Int. Conf. on SMFE, 1985, 2253-2257.

(编辑 胡 玲)

# 《建筑科学与工程学报》2015年征订通知

《建筑科学与工程学报》是国家教育部主管,长安大学与中国土木工程学会联合主办的学术性期刊,是 《中文核心期刊要目总览》2011版来源期刊,主要报道建筑科学与工程领域的最新研究成果,包括建筑结构、 地下建筑与基础工程、防灾减灾、桥梁工程、建筑材料、建筑学、市政工程、力学等专业及相关领域的科研、设 计、施工方面的研究成果与工程实践总结;优先报道国家级科学基金项目以及国内外重大工程项目产生的研 究成果。

《建筑科学与工程学报》的主要读者对象为:建筑科学与工程领域的科研人员、工程技术人员、大专院校师生及管理决策人员。

《建筑科学与工程学报》从 2015 年起改为双月刊,单月出版,大 16 开本,112 页,每期定价 30.00 元(含邮 寄费),全年共 180.00 元,国内外公开发行,邮发代号:52-140,订阅时也可直接汇款至《建筑科学与工程学 报》编辑部,欢迎国内外读者订阅!

在线投稿:http://jace.chd.edu.cn 地址:西安市南二环路中段长安大学内 电话:(029)82334397

邮编:710064 E-mail:jzxb@chd.edu.cn