

文章编号:1000-582X(2004)05-0048-03

完备度量空间与线性赋范空间中的不动点*

杨理平

(广东工业大学 应用数学系, 广东 广州 510090)

摘要:利用实函数性质, 讨论了两个不同度量空间中两个映象乘积的不动点问题, 推广了 Fisher 的主要结果, 并给了出逼近不动点的敛速估计; 同时, 在弱拓扑的意义下, 利用分析的方法, 讨论了赋范空间中有关映象不动点的存在性, 得到一个新的不动点定理。

关键词:完备度量空间; 线性赋范空间; 弱列紧集; 弱闭集; 不动点; 收敛率估计

中图分类号: O177.91

文献标识码: A

Fisher^[1]在两个不同的完备度量空间中, 讨论了有关映象的不动点问题。Kada^[2]等人在度量空间中引入了 w -距离, 讨论了在 w -距离下有关映象不动点的存在性。进一步, 文献[3]在完备度量空间和紧空间中引入了 w -距离, 得到了两个新的不动点定理, 从而推广了 Knanna^[4], Jeng-Sheok U^[5] 及 Kada 的主要结果。

笔者利用实函数的性质, 在两个完备度量空间中, 讨论有关映象的不动点问题, 推广了 Fisher 的主要结果, 且给出了一个收敛速度估计; 同时, 在弱拓扑的意义下, 讨论了赋范空间中与弱列紧的弱闭集有关的映象的不动点问题, 得到一个新的不动点定理。为此, 引入下面的记号和引理。

1 记号和引理

文中, 设 $R_+ = [0, \infty)$, H 表示实函数 $h: R_+^4 \rightarrow R_+$ 的集合, 且满足: 对所有的 $u_n \geq 0, v_n \geq 0$, 无论 (i) $u_n \leq h(v_n, v_n, 0, u_n)$ 或 $u_n \leq (h(u_n, 0, u_n, 0))$, 均存在 $c_n \geq 0$, 使得 $u_n \leq c_n v_n$ 成立, 且 $0 \leq G_n = (\prod_{j=1}^n c_j)^{\frac{1}{n}} \leq G < 1, n \in N$ (自然数集)。

引理 1 设 $(X, d), (Y, \rho)$ 为度量空间, 映象 $T: X \rightarrow Y, S: Y \rightarrow X$, 对 $\forall x \in X, y \in Y$ 有

$$\begin{aligned} \rho(Tx, TSy) &\leq h(d(x, Sy), d(x, STx), \rho(y, Tx), \\ &\rho(y, TSy)) \end{aligned} \quad (1)$$

$$\begin{aligned} d(Sy, STx) &\leq f(\rho(y, Tx), \rho(y, TSy), d(x, Sy), \\ &d(x, STx)) \end{aligned} \quad (2)$$

其中 $f, h \in H$, 则对每个 $x \in X$, 序列 $\{x_n\} = \{ST\}^n x$, $\{y_n\} = \{T(ST)^{n-1}x\}$ 都是 Cauchy 列。

证 令 $c_n = \max\{a_n, b_n\}$, 其中 a_n, b_n 分别为对于 h, f 的实数且满足条件 (i)。由不等式 (1) 并利用 $h \in H$ 有

$$\begin{aligned} \rho(y_n, y_{n+1}) &= \rho(Tx_{n-1}, TSy_n) \leq h(d(x_{n-1}, Sy_n), \\ &d(x_{n-1}, STx_{n-1}), \rho(y_n, Tx_{n-1}), \rho(y_n, TSy_n)) = \\ &h(d(x_{n-1}, x_n), d(x_{n-1}, x_n), 0, \rho(y_n, y_{n+1})) \end{aligned}$$

即有 $\rho(y_n, y_{n+1}) \leq c_n d(x_{n-1}, x_n)$ (3)

类似地, 由不等式 (2) 及 $f \in H$ 可证

$$d(x_n, x_{n+1}) \leq c_n \rho(y_n, y_{n+1}) \quad (4)$$

所以由式 (3)、(4) 有 $d(x_n, x_{n+1}) \leq c_n^2 d(x_{n-1}, x_n)$ 利用数学归纳法, 可推得

$$d(x_n, x_{n+1}) \leq \left(\prod_{j=1}^n c_j\right)^2 d(x, x_1) \leq G^{2n} d(x, x_1) \quad (5)$$

$$\rho(y_n, y_{n+1}) \leq G^{2n-1} d(x, x_1) \quad (6)$$

由式 (5), 若 $n < m$, 则

$$\begin{aligned} d(x_n, x_m) &\leq d(x_n, x_{n+1}) + \\ &d(x_{n+1}, x_{n+2}) + \dots + d(x_{m-1}, x_m) \leq \\ &(G^{2n} + G^{2(n+1)} + \dots + G^{2(m-1)}) d(x, x_1) \leq \end{aligned}$$

* 收稿日期: 2003-12-10

基金项目: 国家自然科学基金资助项目 (10171097)

作者简介: 杨理平 (1964-), 男, 湖南靖州人, 广东工业大学讲师, 硕士, 主要研究方向为最优化理论与算法。

$$\frac{G^{2n}}{1-G^2}d(x, x_1) \quad (7)$$

因 $0 < G < 1$, 所以当 $n \rightarrow \infty$ 时, $d(x_n, x_m) \rightarrow 0$, 此即可说明 $\{x_n\}$ 是 Cauchy 列。

类似地, 利用式(6)可证 $\{y_n\}$ 也是 Cauchy 列。

引理 2^[6] 设 X 为线性赋范空间, X 上连续线性泛函的全体记为 X^* 。 $x_0 \in X, x_0 \neq 0$, 则存在 $f \in X^*$ 使得 $\|f\| = 1, f(x_0) = \|x_0\|$ 。

文献[7]在 Banach 空间框架下, 证明了引理 3、引理 4 的结论, 而文献[6]把这些结论推广到了一般的赋范空间, 详细的证明可参阅文献[6]。

引理 3 设线性赋范空间 X 上的线性泛函数为 $f(x) = \|x\|$, 则 $f(x)$ 在 X 上是弱下半连续的, 即若 $x_n \rightarrow x_0 (n \rightarrow \infty)$, 则必有 $\|x_0\| \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} \|x_n\|$ 。

引理 4 设 K 是线性赋范空间 X 中的弱列紧的弱闭集, $g: K \rightarrow R_+$ 是弱下半连续的, 则 g 在 K 上必有下界, 且存在 $x_0 \in K$, 使 $g(x_0) = \inf_{x \in K} g(x)$ 。

2 主要结果

定理 1 设 $(X, d), (Y, \rho)$ 为完备度量空间, 映射 $T: X \rightarrow Y, S: Y \rightarrow X, f, h \in H$ 满足式(1)、(2), $\{x_n\}, \{y_n\}$ 是按引理 1 所定义的序列。且对 $\forall u \in X, u \neq STu$, 有

$$\inf\{d(x, u) + d(x, STx) : x \in X\} > 0$$

对 $\forall v \in Y, v \neq TSv$, 有

$$\inf\{\rho(y, v) + \rho(y, TSy) : y \in Y\} > 0$$

则 1) $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = z, \lim_{n \rightarrow \infty} y_n = \omega$

$$2) d(x_n, z) \leq \frac{G^{2n}}{1-G^2} \cdot d(x, x_1), \rho(y_n, \omega) \leq \frac{G^{2n-1}}{1-G^2} \cdot d(x, x_1)$$

3) ST, TS 分别有唯一不动点 z, ω

证 由引理 1 知, $\{x_n\}, \{y_n\}$ 都是 Cauchy 列, 又因 X, Y 是完备的, 故分别存在 $z \in X, \omega \in Y$, 使得 $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = z, \lim_{n \rightarrow \infty} y_n = \omega$, 而由 $d(\cdot, \cdot)$ 的连续性及其式(7), 有

$$d(x_n, z) = \lim_{m \rightarrow \infty} d(x_n, x_m) \leq \frac{G^{2n}}{1-G^2} \cdot d(x, x_1) \quad (8)$$

类似地, 可证 $\rho(y_n, \omega) \leq \frac{G^{2n-1}}{1-G^2} \cdot d(x, x_1)$

现证 3), 假设 $z \neq STz$, 则由定理 1 之假设及式(5)、(8)有

$$0 < \inf\{d(x, z) + d(x, STx) : x \in X\} \leq$$

$$\inf\{d(x_n, z) + d(x_n, STx_n) : n \in N\} \leq$$

$$\left(1 + \frac{1}{1-G^2}\right) d(x, x_1) \inf\{G^{2n} : n \in N\} = 0$$

矛盾。所以应有 $z = STz$, 即 z 是 ST 的不动点。同理可证 ω 是 TS 的不动点。

为证唯一性, 设 $z = STz, z' = STz'$, 利用式(2)有

$$\begin{aligned} d(z, z') &= d((ST)^n z, (ST)^n z') = \\ &= d(S(T(ST)^{n-1} z), ST((ST)^{n-1} z')) \leq \\ &= f(\rho(T(ST)^{n-1} z, T(ST)^{n-1} z'), \\ &= \rho(T(ST)^{n-1} z, TST(ST)^{n-1} z), \\ &= d((ST)^{n-1} z', ST(ST)^{n-1} z), \\ &= d((ST)^{n-1} z', ST(ST)^{n-1} z') = \\ &= f(\rho(T(ST)^{n-1} z, T(ST)^{n-1} z'), 0, \\ &= d((ST)^n, (ST)^n z'), 0) \end{aligned}$$

由 $f \in H$ 有

$$d(z, z') \leq c_n \rho(T(ST)^{n-1} z, T(ST)^{n-1} z') \quad (9)$$

利用式(1)有

$$\begin{aligned} \rho(T(ST)^{n-1} z, T(ST)^{n-1} z') &= \\ \rho(T(ST)^{n-1} z, TS(T(ST)^{n-2} z')) &\leq \\ h(d((ST)^{n-1} z, ST(ST)^{n-2} z'), \\ d((ST)^{n-1} z, ST(ST)^{n-1} z), \\ \rho(T(ST)^{n-2} z', T(ST)^{n-1} z), \\ \rho(T(ST)^{n-2} z', TST(ST)^{n-2} z') &= \\ h(d((ST)^{n-1} z, (ST)^{n-1} z'), 0, \\ \rho(T(ST)^{n-1} z, T(ST)^{n-1} z'), 0) \end{aligned}$$

由 $h \in H$ 有

$$\rho(T(ST)^{n-1} z, T(ST)^{n-1} z') \leq c_n d((ST)^{n-1} z, (ST)^{n-1} z') \quad (10)$$

结合式(9)、(10)有

$$\begin{aligned} d(z, z') &= d((ST)^n z, (ST)^n z') \leq \\ &= c_n^2 d((ST)^{n-1} z, (ST)^{n-1} z') \end{aligned}$$

利用数学归纳法, 由上式可得

$$d(z, z') \leq \left(\prod_{j=1}^n c_j\right)^2 d(z, z') \leq G^{2n} d(z, z')$$

而 $0 < G < 1$, 故必有 $d(z, z') = 0$, 即 $z' = z$ 。因此 ST 的不动点是唯一的。类似地, 可证 TS 的不动点也是唯一的。

注 令 $f(u, v, \lambda, \omega) = c \max\{u, \lambda, \omega\}, h(u, v, \lambda, \omega) = c \max\{u, \lambda, \omega\}, 0 \leq c \leq 1$, 即得文献[1]中的定理 1, 故本定理是文献[1]中定理 1 的推广, 同时不要每个 c_n 都小于 1, 即有的 c_n 可以大于 1, 而只要求所有 c_n 的积小于 1 即可。

当 $(X, d) = (Y, \rho), S = T$ 时, 由定理 1 可得如下推论:

推论 1 设 (X, d) 为完备度量空间, T 为 X 上的自映射, 对 $\forall x, y \in X$ 有

$$d(Tx, T^2y) \leq h(d(x, Ty), d(x, T^2x)),$$

$$d(y, Tx), d(y, T^2y))$$

其中 $h \in H$, 则 T 有唯一不动点。

现讨论线性赋范空间中的不动点问题。为此设 H^* 为满足如下条件的所有函数 $f: R_+^4 \rightarrow R_+^4$: 对所有的 $u, v \geq 0$, 若 $u < f(v, v, 0, u)$ 或 $u < f(v, 0, u, 0)$, 则 $u < v$ 。

定理 2 设 $(X, d), (Y, \rho)$ 是线性赋范空间, K, D 分别是 X, Y 中弱列紧的弱闭集. 映象 $T: K \rightarrow D, S: D \rightarrow K$, 满足: 对 $\forall x \in K, y \in D, x \neq Sy$ 有

$$\begin{aligned} \rho(Tx, TSy) &< h(d(x, Sy), d(x, STx)), \\ \rho(y, Tx), \rho(y, TSy) & \end{aligned} \quad (11)$$

而当 $y \neq Tx$ 时有

$$\begin{aligned} d(Sy, STx) &< f(\rho(y, Tx), \rho(y, TSy)), \\ d(x, Sy), d(x, STx) & \end{aligned} \quad (12)$$

其中 $f, h \in H^*$, 则 ST 有唯一不动点 $z \in K, TS$ 有唯一不动点 $\omega \in D$, 且 $Tz = \omega, S\omega = z$.

证 令 $\varphi(x) = d(x, STx) = \|x - STx\|$, 则由引理 3 知 $\varphi: K \rightarrow R_+$ 是弱下半连续的, 由引理 4 知, 存在一点 $u \in K$, 使

$$\varphi(u) = d(u, STu) = \min\{d(x, STx) : x \in K\}$$

若 $Tu \neq TSTu$, 则 $u \neq STu$, 由式(12)有

$$\begin{aligned} d(STu, STSTu) &< f(\rho(Tu, TSTu), \rho(Tu, TSTu)), \\ d(STu, STSTu) & \end{aligned}$$

因 $f \in H^*$ 故有

$$d(STu, STSTu) < \rho(Tu, TSTu) \quad (13)$$

又因 $u \neq STu$, 由式(11)有

$$\begin{aligned} \rho(Tu, TSTu) &< h(d(u, STu), d(u, STu)), \\ \rho(Tu, TSTu) & \end{aligned}$$

因 $h \in H^*$ 故有

$$\rho(Tu, TSTu) < d(u, STu) \quad (14)$$

由式(13)、(14)可推得 $\varphi(STu) = d(STu, STSTu) < d(u, STu) = \varphi(u)$, 矛盾. 因此 $Tu = TSTu$. 为此设 $Tu = \omega, S\omega = z$, 则有 $ST(STu) = S(TSTu) = STu = S\omega = z, \omega = Tu = TS(Tu) = T(STu) = Tz$, 因此, $S\omega = z$ 为 ST 的一个不动点, $Tz = \omega$ 为 TS 的一个不动点.

现证唯一性. 设 ST 有另一不动点 z' , 应有 $Tz \neq Tz'$, 由式(12)有

$$d(z, z') = d(STz, STz') < f(\rho Tz, Tz'), 0, d(z, z'), 0$$

因 $f \in H^*$, 所以有

$$d(z, z') < \rho(Tz, Tz') \quad (15)$$

由式(11)有

$$\rho(Tz, Tz') = \rho(Tz, TSTz') < h(d(z, z'), 0, \rho(Tz, Tz'), 0)$$

因 $h \in H^*$ 所以有

$$\rho(Tz, Tz') < d(z, z') \quad (16)$$

由式(15)、(16)得

$$d(z, z') < \rho(Tz, Tz') < d(z, z')$$

矛盾. 因此不动点 z 是唯一的. 类似地, 可证 ω 是 TS 的唯一不动点.

推论 2 设 (X, d) 是线性赋范空间, K 是 X 中弱列紧的弱闭集, 映象 $T: K \rightarrow K$ 满足: 对 $\forall x, y \in K, x \neq Ty$ 有

$$d(Tx, T^2y) < f(d(x, Ty), d(x, T^2x), d(y, Tx), d(y, T^2y))$$

其中 $f \in H^*$, 则 T 有唯一不动点.

参考文献:

- [1] FISHOR B. Fixed point on two metric space [J]. Glasnic Matematicki, 1981, 16(36): 333-337.
- [2] KADA, SUZUKI O, TAKAHASHI T, W. Nonconvex minimization theorems and fixed point theorems in complete metric space [J]. Math Japonica, 1996, 44: 381-391.
- [3] 朱顺荣. 完备度量空间与紧度量空间上的不动点定理 [J]. 南京大学学报, 2001, 37(1): 12-16.
- [4] KANNAN R. Some results on fixed points [J]. Amer Math Month, 1969, 76: 405-408.
- [5] JOENG-SHEOK U. Fixed point theorems related to Crics contraction principle [J]. J Mate Anal Appl, 1998, 225: 630-640.
- [6] 刘培德. 泛函分析基础 [M]. 武汉: 武汉大学出版社, 2001.
- [7] 郭大钧. 非线性泛函分析 [M]. 济南: 山东科学技术出版社, 1985.

Fixed Points on Complete Metric Spaces and Normed Linear Spaces

YANG Li-ping

(Department of Applied Mathematics, Guangdong University of Technology, Guangzhou 510090, China)

Abstract: By properties of a real function, fixed points problem on two complete metric spaces are discussed. The result generalizes corresponding result of Fisher. Moreover, this result provides a general convergence rate estimate. Meanwhile, we discuss the existence of fixed point on two normed linear spaces under the condition of weak topology, and we obtain a new fixed point theorem.

Key words: complete metric space; normed linear space; weakly compact set; weakly closed set; fixed point; convergence rate estimate.

(编辑 张 苹)