doi:10.11835/j.issn.1000-582X.2021.219

基于行波特征分类的有源配电网故障定位

徐先峰,徐晨杰,张艳波,赵 依,王世鑫

(长安大学 电子与控制工程学院,西安 710064)

摘要:随着分布式电源(distributed generator, DG)的接入,配电网的潮流方向和结构发生改 变,许多传统配电网的故障定位方法已不再适用。单相接地故障是配电网常见故障且可能带来二 次故障乃至断电等危害,从线模行波小波特征值与含 DG 的配电线路故障区段之间的关系入手,通 过线性判别分析(linear discriminant analysis, LDA)降维挑选出最优故障特征,再利用机器学习中 与该模型契合最好的基于核分布的贝叶斯构造分类模型,实现单相接地故障定位新方法。构建含 DG 的 IEEE 33 节点模型对有源配电网不同区段的故障进行实验,得出最优三维特征样本的定位准 确率为 97.9%,结果表明该方法能实现故障的准确定位。

关键词:小波变换;LDA 模型;配电网;故障区域定位 中图分类号:TM755 文献标志码:A 文章编号:1000-582X(2022)11-059-10

Fault location of active distribution network based on traveling wave feature classification

XU Xianfeng, XU Chenjie, ZHANG Yanbo, ZHAO Yi, WANG Shixin

(School of Electronics and Control Engineering, Chang'an University, Xi'an 710064, P. R. China)

Abstract: With the access of distributed generator (DG), the power flow direction and structure of distribution networks have changed. Therefore, many traditional fault location methods are no longer applicable. Single-phase-to-ground fault is a common fault in distribution networks, which may bring secondary fault and even blackout. Based on the relationship between the wavelet eigenvalues of traveling waves and the fault section of distribution lines with DG, the optimal fault features were selected by dimension reduction of linear discriminant analysis (LDA), and then the Bayesian construction classification model based on kernel distribution was used to realize a new method of single-phase-to-ground fault location. The IEEE 33 bus model with DG was constructed to test the faults in different sections of active distribution networks. The location accuracy of the optimal three-dimensional feature sample reached 97.9%, demonstrating that the proposed method can achieve accurate fault location.

Keywords: wavelet transforms; LDA model; distribution networks; fault section location

基金项目:国家自然科学基金资助项目(61201407,71971029);陕西省自然科学基础研究计划(2016JQ5103,2019GY-002);长安大学中央高校基本科研业务费专项资金资助项目(300102321504,300102321501,300102321503)。 Supported by National Natural Science Foundation of China (61201407,71971029), Natural Science Foundation Research Project of Shaanxi Province, China (2016JQ5103,2019GY-002), and Fundamental Research Funds for the Central Universities, CHD (300102321504,300102321501,300102321503).

收稿日期:2021-03-22 网络出版日期:2021-10-19

作者简介:徐先峰(1982—),男,副教授,博士,主要从事信号处理、深度学习理论及应用、智能电网研究,(E-mail) xxf_chd@163.com。

据统计,单相接地故障在配电网的各类故障中占 80%以上^[1],该故障会恶化设备绝缘保护,引起短路故障甚至断电危险,危害人身和财产安全。因此,高效、精确的配电网故障识别及定位对维系电网安全有着重要意义^[2]。

在现代化智能电网中,配电网故障定位主要依靠线路端点的馈线终端装置(feeder terminal unit, FTU) 监测并上传故障数据^[3]。故障定位方法可分为直接法^[4]和间接法^[5-8]。直接法主要为矩阵法,该方法原理简 单、定位迅速,但在 DG 接入配电网后由于拓扑结构发生改变,无法继续保持良好的定位性能^[4]。间接法方 法众多,且包含各类智能算法。文献[5]测量线路两端的暂态零序电流并串接成特征波形,利用一维 CNN 自 适应地提取特征波形特征。文献[6]根据行波传播特性和配电网拓扑结构建立并比较固有距离差矩阵和故 障距离差矩阵的差异,采用故障分支判断矩阵和横向指数 Q 进行故障定位。文献[7]利用一种改进的动态时 间规整方法,通过在重合叠加行波数据库中寻找最相似的信号来识别故障区段。以上方法都未对模型能否 适用于含 DG 配电网进行讨论,因此无法直接应用于有源配电网。随着光伏电站等分布式电源(distribute generator, DG)大量接入配电网系统,配电网单一的集中式供电结构发生改变,拓扑结构和潮流方向更为复 杂^[8],传统的故障定位方法已不再适用于有源配电网,因此,如何快速精准地实现有源配电网故障定位成为 目前的研究焦点。

近年来,出现了适用于有源配电网故障定位新算法的有益探索。文献[9]将 BP 神经网络方法应用于配 电网支路电压和电流的模式识别,但在 DG 发生改变时矩阵无法继续保持良好性能。文献[10]根据故障时 各支路波头计算 TDOA 矩阵,分析前后 TDOA 差值实现故障定位,该方法仅参考行波信号信息,不受保护 信息的影响,但其原始特征矩阵特征量较多,对于复杂有源配电网来说定位效率不高。文献[11]以故障电压 为特征量,支持向量机(support vector machine, SVM)为分类器,通过线性判别分析(linear discriminant analysis, LDA)提取故障特征,其特征分类思想能与配电网故障定位较好匹配,由此文中对其 LDA 分类判 据有一定继承。

当有源配电网发生故障时,故障态与非故障态的相电压、相电流差具有明显的暂态特征^[6],因此,文中从 故障产生的行波暂态波形与故障发生位置的相关性入手,通过分析故障线模行波小波特征值,以 LDA 为判 据进行特征降维,并与基于径向基函数(radial basis function, RBF)核的朴素贝叶斯分类(naive Bayesian classifier, NBC)算法结合,实现含 DG 的配电网故障区段定位。

1 行波理论

配电线路出现单相接地故障问题时,从叠加原理的角度出发,相当于一个脉冲信号源附加于故障点之上,单相接地故障行波将会沿着线路朝故障点两侧进行传播。结合对行波折射与反射原理的分析,当故障行 波在朝故障点两侧进行传播时,若遇到波阻抗不连续点,故障行波将会形成折射与反射,如图1所示。



图 1 行波传播过程 Fig. 1 Propagation process of traveling wave

$$V(x) = e^{+x\gamma} V_{+} + e^{-x\gamma} V_{-}, \qquad (1)$$

$$\boldsymbol{\gamma}^2 = \boldsymbol{Z} \boldsymbol{Y}, \tag{2}$$

式中:Z和Y是单位线路长度的阻抗和导纳; γ^2 是传播常数矩阵,其在单相线路中可以使用参数R、L、G和C写成

$$\gamma = \alpha + j\beta = \sqrt{(R + jL\omega)(G + jC\omega)}, \qquad (3)$$

式中: α 是衰减常数; β 是相位常数。式(1)的 $e^{+x\gamma}V_+$ 是入射波, $e^{-x\gamma}V_-$ 是反射波。

在 IEEE 5 节点配电网仿真模型中位于不同区段的故障点发生故障时,同一检测点显示了截然不同的行 波波形,如图 2 所示。因此故障所在区段可以利用检测点接收的故障行波进行判断。考虑到不同检测点接 收到的故障行波存在一定数据特征差异,可寻找特征差异最大的几个检测点的行波特征组成最优故障特征 集来确定故障发生的区段。

当分布式电源并网,大量电力电子设备将接入配电网,其非线性特质将产生大量谐波。高频段的谐波分量只有通过输出滤波器衰减后才能流入交流配电网侧,所以如果只选择高频故障产生的行波信号进行故障 定位,电力电子设备产生的谐波对行波信号的影响可以忽略。此外,配电网中每个分支的线路长度相对较短,而故障产生的行波到达网络末端的每个探测器的时间通常为微秒到几十微秒。然而,电力电子设备的控制系统具有响应延迟,通常为毫秒级,远大于行波的传输时间。

所以,在有源配电网中,DG可作为故障行波检测线路的边界。利用检测到的行波信息可以精确定位故障点,现有的配电网行波故障定位方法也可以直接应用于有源配电网^[13]。





2 故障数据特征提取

文中基于 Matlab 软件搭建如图 3 所示的 IEEE 33 节点含 DG 的 10 kV 配电网模型^[14]。在该仿真模型 的每个节点和 DG 接入处都设置有检测点,读取故障前后行波数据。DG1 和 DG2 皆为并网逆变型直驱风电 机组。



图 3 IEEE 33 节点含 DG 配电网模型

Fig. 3 IEEE 33-bus distribution network model with DG

在该有源配电网模型每一段线路 10%~90%区段内每隔 10%距离确定一故障点, 仿真 A 相接地故障。 对配电线路模型加入故障点后进行数据采样,故障分量取信号故障开始后 0.5 ms 内三相电压的幅值与故障 发生前同一周期的三相电压幅值进行相减得到的电压暂态量, 同样方法得到电流暂态量, 根据 Clark 变换矩 阵将三相暂态量分解为 α、β、0 模分量。Clark 变换矩阵计算公式为

$$\begin{bmatrix} x_{a} \\ x_{\beta} \\ x_{0} \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 0 & \sqrt{3} & -\sqrt{3} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{a} \\ x_{b} \\ x_{c} \end{bmatrix},$$
(4)

式中: x_a , x_b , x_c 为相量; x_a , x_β , x_0 为模量。

利用波阻抗计算反向行波的分量进行信号的奇异点检测。波阻抗公式和正反向行波公式分别为

$$Z_{\rm cm} = \sqrt{\frac{L_{\rm m}}{C_{\rm m}}},\tag{5}$$

$$\begin{cases} U_{\rm f\alpha} = (U_{\rm m1} + I_{\rm m1} Z_{\rm cm})^{\rm T}, \\ U_{\rm r\alpha} = (U_{\rm m1} - I_{\rm m1} Z_{\rm cm})^{\rm T}, \end{cases}$$
(6)

式中:L_m和C_m分别为输电线路单位电感和单位电容;U_{ml}为A相电压;I_{ml}为A相电流;U_{fα}为正向α模电 压;U_{ra}为反向α模电压。

利用小波变换对故障行波电压暂态过程进行分析,其在频域内进行,目的是在已知网络拓扑结构和导线 几何结构的情况下,确定可用于推断故障位置的特定频率。选取行波的小波基时,由于 Db 系列小波^[15]拥有 紧支性和高阶消失矩,定位性能好,小波分析的计算量较小;且相较同属于正交紧支集小波的 Coiflet 系列小 波、Symlet 系列小波又具有频率局部化能力好和时域波形能量集中的优点,故选定 Db 系列小波。考虑到行 波暂态信号需要小波变换在较短的时域内提取准确的故障信息,即小波函数需有较高的能量集中程度和较 少的波动次数,而 Db 系列不同的小波能量集中程度是不同的。表 1 为 Db3~Db9 小波的能量集中程度。

	表 1 Db3~Db9 小波的能量集中程度	
Table1	Energy concentration degree of Db3~Db9 wa	velets

Db3	Db4	Db5	Db6	Db7	Db8	Db9
0.736	0.740	0.818	0.825	0.780	0.802	0.783

因此选用 Db6 小波,并对各个检测点故障反向行波 α 模分量进行小波分解,得到 a6 和 d6-d1 共 7 个频带的小波分解能量,组成故障定位所需要的原始特征矩阵 A,则 A 可表示为

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} E_1^1 & E_2^2 & \cdots & E_1^7 \\ E_2^1 & E_2^2 & \cdots & E_2^7 \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ E_{35}^1 & E_{35}^2 & \cdots & E_{35}^7 \end{bmatrix},$$
(7)

式中,E', 表示第 s 个测量点的第 r 层小波能量。

在配电网 32 个线路及 DG 2 个线路故障区段下得到的多个样本 A_1^i 分别组成样本集 $\Omega_1, \Omega_2, \dots, \Omega_{34}, \oplus$ 一个样本都包含原始特征矩阵 A 中的每一个特征。

$$\begin{cases} \boldsymbol{\Omega}_{1} = \{\boldsymbol{A}_{1}^{1}, \boldsymbol{A}_{2}^{1}, \cdots, \boldsymbol{A}_{N_{1}}^{1}\}, \\ \boldsymbol{\Omega}_{2} = \{\boldsymbol{A}_{1}^{2}, \boldsymbol{A}_{2}^{2}, \cdots, \boldsymbol{A}_{N_{2}}^{2}\}, \\ & \cdots \\ \boldsymbol{\Omega}_{34} = \{\boldsymbol{A}_{1}^{34}, \boldsymbol{A}_{2}^{34}, \cdots, \boldsymbol{A}_{N_{k}}^{34}\}, \end{cases}$$
(8)

式中:N_i表示第 i 类故障样本数;Aⁱ表示第 i 类样本集中的第 l 个样本。

3 基于线性判别分析的最优故障特征选择

对实际工程中复杂的配电网系统来说,考虑到故障数据特征维数较大,将所有特征用于故障定位是不现 实的,因此,需将故障数据降维,挑选出最具代表性的最优故障特征。最优故障特征的选择包括确定最优故 障特征维数和在该维数确定情况下选择其最优故障特征。假设故障维数已确定为 M 维,为了在该维度下从 所有故障特征中挑选出最优的特征组合,需选取适合的判据,挑选出最有代表性的 M 个特征组成一个多维 特征。

LDA 是一种监督学习的降维技术^[16],目前应用广泛。LDA 的基本思想是将高维的模式样本投影到最 佳鉴别矢量空间,以达到抽取分类信息和压缩特征空间维数的效果,投影后保证模式样本在新的子空间有最 大的类间距离和最小的类内距离,即模式在该空间中有最佳的可分离性。LDA 作为判据能有效提升同一区 段内故障点的关联性。

以下为基于 LDA 判据的最优 M 维故障特征选择的具体步骤。

Step 1: 从 A 中取出 M 个元素共有 $C^{M}_{35\times7}$ 种取法,按照任何一种取法,从 A 中取出所有含 M 个元素的特征组,得到 M 维特征子集 $\eta_{M} = \{Er_{1s1}, Er_{2s2}, \dots, Er_{MsM}\}$,由该 M 维特征子集组成新的样本集

. . 1 . 1

$$\begin{aligned} \lambda_{1} &= \{ A_{1}^{2}, A_{2}^{2}, \cdots, A_{N_{1}}^{2} \} , \\ \lambda_{2} &= \{ A_{1}^{2}, A_{2}^{2}, \cdots, A_{N_{2}}^{2} \} , \\ \dots \\ \lambda_{k} &= \{ A_{1}^{k}, A_{2}^{k}, \cdots, A_{N_{k}}^{k} \} . \end{aligned}$$

$$(9)$$

Step 2:令 µi 为第 i 类样本的平均值, µ 为所有样本的平均值, 则

其中, n_i 为第i类样本数,n为总样本数。构造类内离散度 S_B 和类间离散度 S_W :

$$\begin{cases} \boldsymbol{S}_{\mathrm{B}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{m} n_{i} (\boldsymbol{\mu}_{i} - \boldsymbol{\mu}) (\boldsymbol{\mu}_{i} - \boldsymbol{\mu})^{\mathrm{T}}, \\ \boldsymbol{S}_{\mathrm{W}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{m} \sum_{l=1}^{N_{i}} (\boldsymbol{A}_{l}^{i} - \boldsymbol{\mu}_{i}) (\boldsymbol{A}_{l}^{i} - \boldsymbol{\mu}_{i})^{\mathrm{T}}. \end{cases}$$

$$(11)$$

Step 3:需保证 $S_{\rm B}$ 尽可能小的同时 $S_{\rm w}$ 尽可能大,以求得获得较好的特征分类效果。因此构造如下特征 判据 J,使得 J 越大,分类效果越好。

$$J = tr(\mathbf{S}_{\mathrm{W}}^{-1}\mathbf{S}_{\mathrm{B}}), \qquad (12)$$

对按 $C_{35\times7}^{M}$ 种取法得到的每一种 M 维特征样本集,根据式(12)计算一次 J 的大小,当 J(η_k)为 J 的最大 值时,认定 η_k 为最优 M 维特征。

文中采用基于 RBF 核的朴素贝叶斯分类模型进行训练及测试故障数据集并确定最优故障特征维数,该 分类模型在下一节说明。具体过程如下:

Step 1:令初始 M=2。

Step 2:按照上述方法选择最优 M 维特征。

Step 3:将最优 M 维特征组成训练集和测试集,用基于核分布的贝叶斯分类训练模型,获得测试分类准确率。

若 $A_M < 95\%$,则令 M = M + 1,返回步骤 2。其中 A_M 为最优 M 维特征样本集训练出的分类准确率;

若 $A_M - A_{M-1} \ge 1\%$,则令M = M + 1,返回步骤2。

确定最优特征维数为 M-1维,其分类模型和分类准确率为最终故障定位结果。

在确定最优故障特征维数时,需同时兼顾到分类模型的准确率和分类效率。经过大量实验验证,文中将 分类准确率门槛定为95%,即当该维数的故障数据集训练和测试的区段定位结果准确率低于95%时,通过 增加特征维数提高特征数据的代表性,从而提高最终分类准确率;当该维数的数据集训练出的分类准确率已 达到95%及以上时,若进一步增加特征维数时分类准确率没有明显改善,则确定其为最优故障特征维数。笔 者将分类准确率提高不足1%定为分类效率没有明显改善。考虑到一维特征数据分类结果不够理想,故选择 从二维开始挑选最优故障特征维数。

4 基于 RBF 核的朴素贝叶斯分类

确定最优故障特征维数需要同时兼顾分类准确率和分类效率,而朴素贝叶斯分类器相较于 SVM 等其他 常见分类器的一个优势在于只根据少量的训练数据便能估计出必要的参数。因其假设变量独立,只需估计 各个变量的算法,而不需要确定整个协方差矩阵。基于此,文中选取朴素贝叶斯作为算法中的分类器。

抽象地说,概率模型分类器是一个条件概率模型。

$$p(C_k | x_1, \cdots, x_n)_{\circ}$$
(13)

独立变量 C_k 有 k 种类别,条件依赖于特征向量 $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$ 。当特征数量 n 较大或者每个特征能取 到大量值时,基于概率模型列出概率表变得不现实,需修改此模型使之变得可行。贝叶斯定理为

$$p(C_{k}|x) = \frac{p(C_{k})p(x|C_{k})}{p(x)},$$
(14)

在实际情况中,由于分母不依赖于 C 而且特征 x_i 的值是给定的,即分母可认为是常数。于是分子等价 于联合分布模型为

$$\phi(C_k, x_1, \cdots, x_n)_{\circ}$$
(15)

重复使用链式法则,将式(15)写成条件概率的形式,为

$$p(C_k, x_1, \cdots, x_n)$$

$$\propto p(C_k)p(x_1, \cdots, x_n | C_k, x_1)$$

$$\propto p(C_k)p(x_1 | C_k)p(x_2, \cdots, x_n | C_k, x_1)$$
(16)

$$\propto p(C_k) p(x_1 | C_k) p(x_2 | C_k, x_1) \cdots p(x_n | C_k, x_1, x_2, x_3, \cdots, x_{n-1}),$$

而"朴素"指每个特征 F_i 对于其他特征 $F_j(j \neq i)$ 是条件独立的,也就意味着:

$$p(x_{i} | C_{k}, x_{i+1}, \cdots, x_{n}) = p(x_{i} | C_{k})_{\circ}$$
(17)

因此,联合分布模型可表达为:

$$p(C_k | x_1, \cdots, x_n) \propto p(C_k, x_1, \cdots, x_n)$$

$$\propto p(C_k) p(x_1 | C_k) p(x_2 | C_k) p(x_3 | C_k) \cdots$$
(18)

$$\propto p(C_k) \prod_{i=1}^n p(x_i \mid C_k),$$

这意味着在上述假设下,类变量 C 的条件分布可表达为:

$$p(C_{k} | x_{1}, \cdots, x_{n}) = \frac{1}{Z} p(C_{k}) \prod_{i=1}^{n} p(x_{i} | C_{k}), \qquad (19)$$

式中,证据因子 $Z = p(x) = \sum_{k} p(C_{k}) p(x | C_{k})$ 是一个只依赖于 x_{1}, \dots, x_{n} 的缩放因子,当特征变量的值已 知时该变量为常数。朴素贝叶斯分类器包含了对上述朴素贝叶斯概率模型和相应的决策规则。一个普通的 规则就是选出最有可能的那个——最大后验概率决策准则。相应的分类器即为如下定义的 classify 公式:

classify
$$(f_1, \cdots, f_n) = \underset{c}{\operatorname{argmaxp}}(C = c) \prod_{i=1}^n p(F_i = f_i \mid C = c)_{\circ}$$
 (20)

在实践中,经常会有连续的变量。对于连续变量,需要在 *x* 的所有观测值中实现 *x* 的概率。为了确定这些概率,提出了密度函数(density function)。为了获得期望的结果,要确保合适的分布近似值。由于属性数量激增,遍历手头的所有分布非常耗时。如果错误的假设与现实相去太远,那么预先指定形状可能会使后验的预测产生偏差。

核密度估计(kernel density estimation, KDE)首先对围绕每个观测值 *x*_r 的密度相等地加权。这里需要用到核函数 *K*——例如正态分布、三角形分布、epanechnikov 分布或均匀分布。总结所有密度以获得密度函数。

$$K_{\rm KDE}(x) = \frac{1}{hm} \sum_{r=1}^{m} K((x - x_r)/h), \qquad (21)$$

式中:*x*_r为分布均值;*h*为标准偏差,也称带宽。*m*个观测值的每个分布*K*((*x*-*x*_r)/*h*)均以1/*m* 加权。文中选用 RBF 核函数,它可以使有限维数据映射到高维空间以简化计算。

5 仿真分析

文中在 Matlab 环境中基于图 2 的 IEEE 33 节点 10 kV 配电网模型,仿真历史正常运行状态和故障状态,提取其行波小波数据进行训练和测试。为了实验测试对学习器的泛化误差进行较好评估,在机器学习的小数据样本中,训练集数据的数量应占 2/3 到 4/5^[17],故文中选用 7:3的比例随机生成训练集和测试集。在 实际计算中,文中测试了几种经典机器学习分类器在二维和三维条件下特征数据分类效果,如表 2 所示。

表 2	与绍	胫 典机器学	习分类	き 器相!	比基于	RBF	核的朴酮	素贝口	计斯对本	模型	恃征数	据分	析效果
Table	e 2	Results of	naive	Baves	based	on RB	F kernel	in a	nalvzing	the fe	ature o	data o	of this

Results of	naive	Dayes	Daseu	on	KDF	Kerner	ш	anary	zing	the	reature	uata	01	u

	-					
万 五月		二绡	特征	三维特征		
杀列	分尖裕 -	准确率/%	训练时间/s	准确率/%	训练时间/s	
Tree	Fine Tree	84.7	5.29	92.0	0.99	
Tree	Medium Tree	57.6	4.47	58.3	0.56	
SVM	Linear SVM	87.8	33.85	92.7	23.2	
SVM	Fine Gaussian SVM	84.4	32.86	95.1	22.7	
SVM	Medium Gaussian SVM	88.2	48.73	97.9	39.7	
KNN	Fine KNN	84.0	1.48	89.9	1.09	
KNN	Weighted KNN	81.3	1.01	85.8	0.40	
Naive Bayes	Kernel Naive Bayes	90.3	2.63	97.9	2.51	

model compared with the classical machine learning classifier

由表 2 可看出,朴素贝叶斯系和 SVM 系对该特征数据集的分类效果相对较好,其中在三维特征维数下的基于核分布的贝叶斯和中高斯 SVM 分类准确率均达到了 97.9%。考虑到贝叶斯分类相较于 SVM 有较快的训练速度,故文中采用的朴素贝叶斯分类更胜一筹。根据第 4 节的算法,从原始特征矩阵 A 中取出任意 2 个元素共有 C²_{35×6}种取法,计算每一种取法的 J 值,容易得到二维最优特征为节点 27 的 d2 层小波能量和节点 31 的 a6 层小波能量。具体样本数据如图 4 分布,其中不同颜色形状的数据点表示不同区段线路故障的测量数据,x 轴和 y 轴分别为第一、第二维小波频带所带的能量特征。



从图 4 可以看出,不同线路区段故障时,样本数据点集中于不同的区域,说明该二维特征能较好地实现 故障区段区分。将该二位特征样本输入至基于核分布的贝叶斯分类模型,得到故障区域定位准确率为 90.3%。由于故障准确率未达到 95%,需进一步增加特征维数以实现更优的分类效果。

根据第4节中的方法,从原始特征矩阵 A 中取出任意 3 个元素共有 C³_{35×6}种取法,计算每一种取法的 J 值,容易得到三维最优特征为节点 2 的 d4 层小波能量、节点 19 的 d3 层小波能量和节点 22 的 a6 层小波能量。具体样本数据如图 5 分布,其中不同颜色的数据点表示不同区段故障的测量数据,x 轴、y 轴和z 轴分别为第一、第二、第三维小波频带所带的能量特征。



图 5 IEEE 33 节点模型最优三维故障特征分布 Fig. 5 Optimal 3-D fault feature of IEEE 33-bus model

从图 5 可以看出,不同线路区段故障时,样本数据点集中于不同的区域,说明该三维特征能较好地实现 故障区段区分。将该三维特征样本输入至基于核分布的贝叶斯分类模型,得到故障区域定位准确率为 97.9%。文献[11]以各频率分量电压幅值作为分类依据,文中最优三维特征定位准确率比它高 2.9%,具有 更好的区分度和可靠性。 因最优四维特征样本准确率相较于三维特征样本分类准确率并未提高1%以上,故考虑到分类效率及经济性原则,确定最优特征样本为三维特征样本,即选定由节点2的d4层小波能量、节点19的d3层小波能量和节点22的a6层小波能量组成的最优三维特征样本能准确实现配电网故障定位。

在实际应用中,由于在节点站域附近故障时可能会定位到相邻线路,因此可将分类结果中的故障区段再向先后各延伸一个区段,由这几个线路共同组成疑似故障区段。在本实验中,加入疑似故障区段后的最优三维特征定位准确率为98.3%,达到了提高该方法容错性的目的。但该方法牺牲了部分定位精确度,如何有效解决这一弊端还有待未来进一步探讨。

6 结 论

随着 DG 大量接入配电网,许多传统配电网故障定位方法已不再适用。笔者依据行波小波特征值数据, 运用集成思想结合 LDA 与基于核分布的贝叶斯分类的有源配电网故障定位技术,在带故障运行的状态下, 仅通过分析 3 个测点的行波数据,就能快速准确地确定单相接地故障的故障区段,故障分析特征数据量较 少,仅需 3 个节点小波数据,且可靠性高,定位准确率达到了 97%以上。

参考文献:

[1]薛永端,李娟,徐丙垠.中性点经消弧线圈接地系统小电流接地故障暂态等值电路及暂态分析[J].中国电机工程学报, 2015,35(22):5703-5714.

Xue Y R, Li J, Xu B Y. Transient equivalent circuit and transient analysis of single-phase earth fault in arc suppression coil grounded system[J]. Proceedings of the CSEE, 2015, 35(22): 5703-5714. (in Chinese)

- [2] Wang X W, Zhang H X, Shi F, et al. Location of single phase to ground faults in distribution networks based on synchronous transients energy analysis[J]. IEEE Transactions on Smart Grid, 2020, 11(1): 774-785.
- [3] 陈奎, 张云, 王洪寅, 等. 基于免疫算法的含分布式电源配电网的故障定位[J]. 电力系统保护与控制, 2017, 45(24): 57-62.

Chen K, Zhang Y, Wang H Y, et al. Fault-section location of distribution network containing distributed generation based on immune algorithm[J]. Power System Protection and Control, 2017, 45(24): 57-62. (in Chinese)

[4] 廖志伟,叶青华,王钢,等. 基于 GRNN 的多故障自适应电力系统故障诊断[J]. 华南理工大学学报(自然科学版),2005 (9): 6-9.

Liao Z W, Ye Q H, Wang G, et al. Adaptive multi-fault diagnosis of power system based on GRNN[J]. Journal of South China University of Technology(Natural Science Edition), 2005(9): 6-9. (in Chinese)

- [5] Guo M F, Gao J H, Shao X, et al. Location of single-line-to-ground fault using 1-D convolutional neural network and waveform concatenation in resonant grounding distribution systems [J]. IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement, 2021(70): 1-9.
- [6] Xie L W, Luo L F, Li Y, et al. A traveling wave-based fault location method employing vmd-teo for distribution network [J]. IEEE Transactions on Power Delivery, 2020, 35(4): 1987-1998.
- [7] Shi S X, Zhu B E, Lei A Y et al. Fault location for radial distribution network VIA topology and reclosure-generating traveling waves[J]. IEEE Transactions on Smart Grid, 2019,10(6): 6404-6413.
- [8] Bahmanyar A, Jamali S. Fault location in active distribution networks using non-synchronized measurements [J]. International Journal of Electrical Power & Energy Systems, 2017(93): 451-458.
- [9] Zhang T, Li X H, Yu H B, et al. A fault location method for active distribution network with renewable sources based on bp neural network [C] // 2015 7th International Conference on Intelligent Human-Machine Systems and Cybernetics. Hangzhou, China, 2015: 357-361.
- [10] 梁睿,崔连华,都志立,等.基于广域行波初始波头时差关系矩阵的配电网故障选线及测距[J].高电压技术,2014,40 (11):3411-3417.

Liang R, Cui L H, Du Z L, et al. Fault line selection and location in distribution power network based on traveling wave time difference of arrival relationships[J]. High Voltage Engineering, 2014, 40(11): 3411-3417. (in Chinese)

[11] 刘科研,董伟杰,肖仕武,等.基于电压数据 SVM 分类的有源配电网故障判别及定位[J]. 电网技术,2021,45(6): 2369-2379.

Liu K Y, Dong W J, Xiao S W, et al. Fault identification and location of active distribution network based on SVM classification of voltage data. power system technology[J]. Power System Technology, 2021, 45(6): 2369-2379. (in Chinese)

- [12] Pourahmadi-Nakhli M, Safavi A A. Path characteristic frequency-based fault locating in radial distribution systems using wavelets and neural networks[J]. IEEE Transactions on Power Delivery, 2011, 26(2): 772-781.
- [13] Qiao J, Yin X G, Liu X Y, et al. An accurate fault-location method for distribution network with distributed generators based on multi-terminal traveling wave[C] // 2020 IEEE Sustainable Power and Energy Conference (iSPEC), 2020: 1867-1873.
- [14] 贾科,董雄鹰,李论,等. 基于稀疏电压幅值量测的配电网故障测距[J]. 电网技术, 2020, 44(3): 835-845.
 Jia K, Dong X Y, Li L, et al. Fault location for distribution network based on transient sparse voltage amplitude measurement[J]. Power System Technology, 2020, 44(3): 835-845. (in Chinese)
- [15] 梁睿, 靳征, 王崇林, 等. 行波时频复合分析的配电网故障定位研究[J].中国电机工程学报, 2013, 33(28): 130-136.
 Liang R, Jin Z, Wang C L, et al. Research of fault location in distribution networks based on integration of travelling wave time and frequency analysis[J]. Proceedings of the CSEE, 2013, 33(28): 130-136. (in Chinese)
- [16] Akbar M A, Ali A A S, Amira A, et al. An empirical study for PCA- and LDA-based feature reduction for gas identification[J]. IEEE Sensors Journal, 2016, 16(14): 5734-5746.
- [17] Nguyen Q H, Ly H B, Ho L S, et al. Influence of data splitting on performance of machine learning models in prediction of shear strength of soil[J]. Mathematical Problems in Engineering, 2021, 2021, 4832864.

(编辑 詹燕平)